

UR3

Prestazioni

Ripetibilità	±0.1 mm / ±0.0039 in (4 mils)
Gamma di temperatura ambiente	0-50°*
Consumo di corrente	Min 90W, Tipico 125W, Max 250W
Funzionamento in collaborazione	15 funzioni di sicurezza avanzate regolabili. Funzione di sicurezza approvata TÜV NORD Collaudata in conformità con: EN ISO 13849:2008 PL d

Specifiche

Carico utile	3 kg / 6.6 lbs
Portata:	500 mm / 19.7 in
Gradi di libertà	6 giunti rotanti
Programmazione	Interfaccia utente grafica Polyscope su schermo touch da 12 pollici con supporto

Movimento

Movimento assiale del braccio robotico	Raggio d'azione	Velocità massima
Base	± 360°	± 180°/Sec.
Spalla	± 360°	± 180°/Sec.
Gomito	± 360°	± 180°/Sec.
Polso 1	± 360°	± 360°/Sec.
Polso 2	± 360°	± 360°/Sec.
Polso 3	Infinita	± 360°/Sec.
Attrezzo tipico		1 m/Sec. / 39.4 in/Sec.

Caratteristiche

Classificazione IP	IP64
Classe ISO Clean Room	5
Rumorosità	70dB
Posizione di installazione robot	Qualsiasi
Porte I/O	Ingresso digitale 2 Uscita digitale 2 Ingresso analogico 2 Uscita analogica 0
Alimentazione al tool	12 V/24 V 600 mA al tool

Corpo robot

Ingombro alla base	Ø128mm
Materiali	Alluminio, plastiche PP
Tipo di connettore Tool	M8
Lunghezza cavo di collegamento robot	6 mm / 236 in
Peso meccanica robot con cavo	11 kg / 24.3 lbs

QUADRO ELETTRICO

Caratteristiche

Classificazione IP	IP20
Classe ISO	6
Clean Room	
Rumorosità	<65dB(A)
Porte I/O	Ingresso digitale 16 Uscita digitale 16 Ingresso analogico 2 Uscita analogica 2
Alimentazione I/O:	24V 2A
Comunicazione	TCP/IP 100Mbit, Modbus TCP, Profinet, EthernetIP
Fonte di alimentazione	100-240 VAC, 50-60 Hz
Gamma di temperatura ambiente	0-50°

Struttura

Dimensioni Quadro Elettrico	475mm x 423mm x 268mm / 18.7 x 16.7 x 10.6 in
Peso	15 kg / 33,1 lbs
Materiali	Lamiera

TERMINALE DI PROGRAMMAZIONE

Caratteristiche

Classificazione IP	IP20
Struttura	
Materiali	Alluminio, PP
Peso	1,5 kg
Lunghezza cavo	4,5 m / 177 in



*Il robot può operare ad un intervallo di temperatura di 0-50°C. In caso di velocità sostenuta e continua dei giunti, la temperatura ambiente è ridotta.